同期機(5)-1 《自立運転と系統連系運転の違い》

【自立運転時】

■周波数 $f[Hz]: T_G と T_L のバランスによって変動$

$$T_G = T_L \rightarrow f$$
一定
 $T_G > T_L \rightarrow f$ 増加
 $T_G < T_L \rightarrow f$ 減少

■有効電力P[W]:負荷に依存

P増 $\rightarrow T_L$ 増 P減 $\rightarrow T_L$ 減

$\underline{\mathscr{K}}f$ 一定に保つためには、 T_G を調節する必要がある

- ■無効電力Q[var]: 負荷に依存 ※力率は負荷によって決定
- ■端子電圧 $V[V]: P \lor Q$ の増減によって変動(f一定の条件)

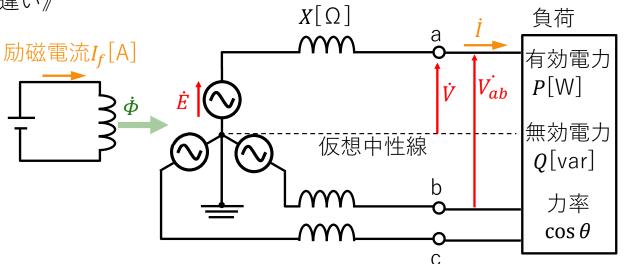
P增 $\rightarrow V$ 減 P減 $\rightarrow V$ 增

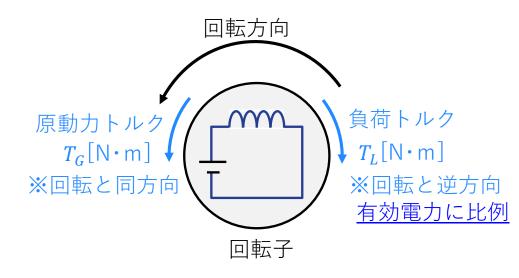
Q(遅れ)増 $\rightarrow V$ 減 Q(遅れ)減 $\rightarrow V$ 増

Q(進み)増 $\rightarrow V$ 増 Q(進み)減 $\rightarrow V$ 減

$\underline{\times V}$ 一定に保つためには、 I_f を調節する必要がある

 I_f 增 $\rightarrow \Phi$ 增 $\rightarrow V$ 增 I_f 減 $\rightarrow \Phi$ 減 $\rightarrow V$ 減





同期機(5)-2 《自立運転時と系統連系時の違い》

【系統連系時】

■周波数f[Hz]:無限大母線によって一定

■有効電力 $P[W]:T_G$ に依存

 T_G 增 $\rightarrow P$ 增 T_G 減 $\rightarrow P$ 減

 XT_G を調節することで、Pを調節できる。

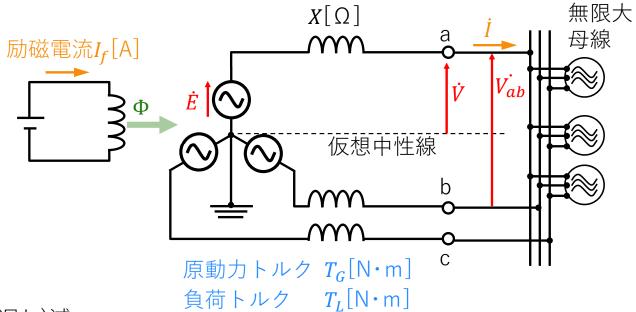
■端子電圧V[V] :無限大母線によって一定

■無効電力Q[var]: I_f によって調節可能

 I_f 増 $\to Q$ (遅れ)増 I_f 減 $\to Q$ (遅れ)減

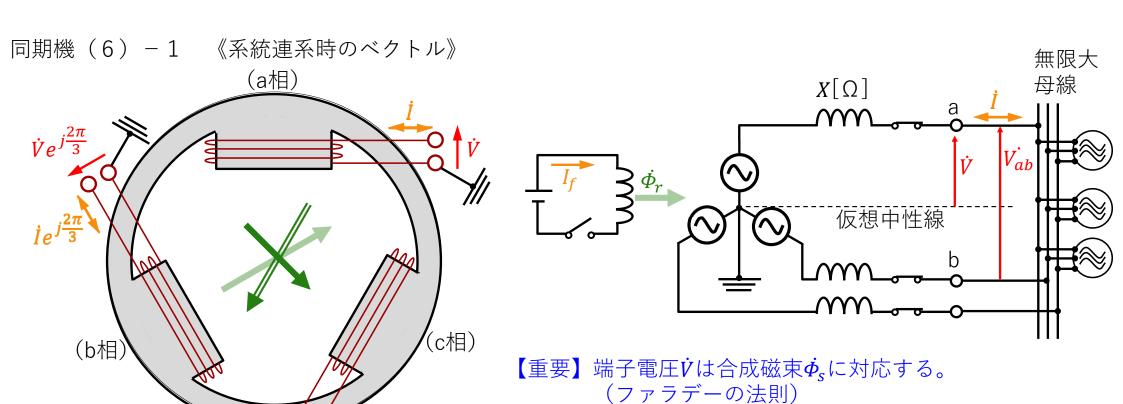
 I_f 増 $\to Q$ (進み)減 I_f 減 $\to Q$ (進み)増

<u>※Qを調節できるので、力率を調節することができる。</u>



無限大母線とは、

電圧・周波数が一定に保たれた電力系統 (近似的に電力会社の配電網が該当)



無限大母線では、 \dot{V} 一定なので、 $\dot{\boldsymbol{\phi}_s}$ 一定となる

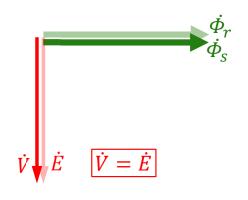
回転子による磁東 $\dot{\phi_r}$ 合成磁東 $\dot{\phi_s}$ 電機子電流による磁東 $\dot{\phi_i}$ $\stackrel{\dot{\phi}_r}{\longrightarrow}$ 合成磁東 $\dot{\phi_s}$ $\stackrel{\dot{\phi}_r}{\longleftarrow}$

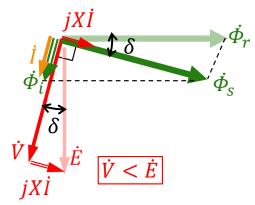


負荷角δ:0

■ T_G : 増加

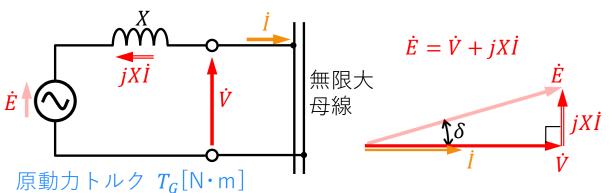
負荷角 δ :增加





回転子による磁束 $\dot{\phi_r}$ 合成磁束 $\dot{\phi_s}$ 電機子電流による磁束 $\dot{\phi_i}$ \Longrightarrow $(=\dot{\phi_r}+\dot{\phi_i})$

合成磁束 $\dot{\phi_s}$ 端子電圧 \dot{v} は無限大母線により拘束されるため、 $(=\dot{\phi_r}+\dot{\phi_i})$ ファラデーの法則より合成磁束 $\dot{\phi_s}$ も拘束される。



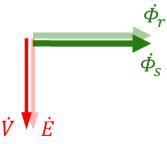
 T_G 変化によって負荷角 δ が変化したとき、 $\dot{\boldsymbol{\phi}}_s = \dot{\boldsymbol{\phi}}_r + \dot{\boldsymbol{\phi}}_i$ となるための、 $\dot{\boldsymbol{\phi}}_i$ を作り出す電流iが流れる。

この電流iは、端子電圧 \dot{v} と同位相成分であり、 有効電力となる。

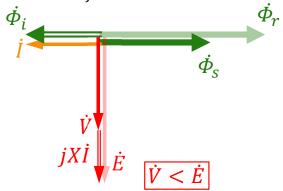
電流 /

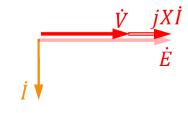
同期機 (6) - 3 《系統連系時のベクトル》 内部起電力 Ė —

■無負荷のとき



■励磁電流 I_f 増加 $\rightarrow \dot{\phi_r}$ 増加





回転子による磁東 $\dot{\boldsymbol{\phi_r}}$ 電機子電流による磁束 $\dot{\boldsymbol{\phi_i}}$ =

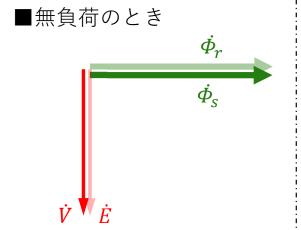
端子電圧Vは無限大母線により 固定されるため、ファラデーの法則より 合成磁束 $\dot{\boldsymbol{\phi}}_s$ も固定される。

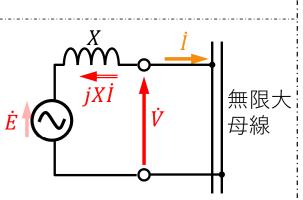
回転子による磁束 $\dot{m{\phi_r}}$ は励磁電流 I_f 増加によって、増加する。

 $\dot{\phi}_s = \dot{\phi}_r + \dot{\phi}_i$ となるための、 $\dot{\phi}_i$ を作り出す電流iが流れる。

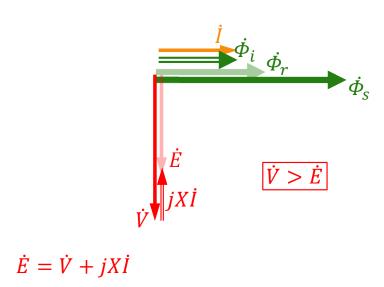
この電流iは、端子電圧 \dot{v} に対し 90° 遅れた成分になるため、遅れ無効電力 となる。

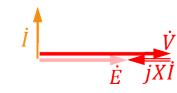
同期機 (6) - 4 《系統連系時のベクトル》 内部起電力 🗜 ―――





■励磁電流 I_f 減少 $\rightarrow \dot{\Phi}_r$ 減少





回転子による磁東 Φ_r 一 電機子電流による磁束 $\dot{m{\phi}_i}$ =

端子電圧Vは無限大母線により 拘束されるため、ファラデーの法則より 合成磁束 $\dot{\boldsymbol{\phi}}_s$ も拘束される。

回転子による磁束 $\dot{m{\phi_r}}$ は励磁電流 I_f 減少によって、減少する。

 $\dot{\boldsymbol{\phi}_i}$ を作り出す電流iが流れる。

この電流iは、端子電圧 \dot{v} に対し 90° 進んだ成分になるため、進み無効電力 となる。