

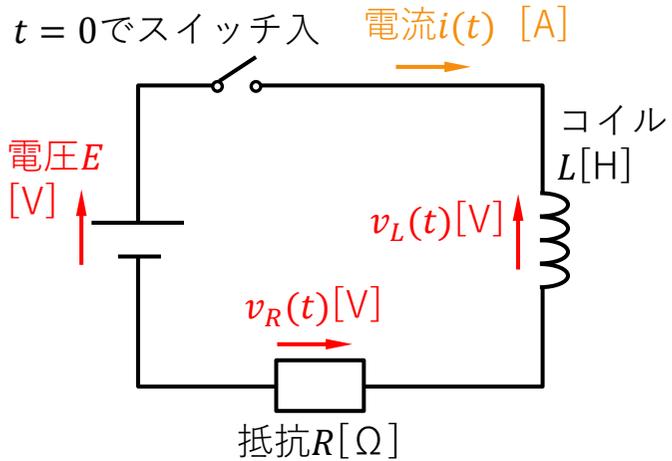
過渡現象 (1) 《過渡現象を解く手順》

1. 求める関数を  $x(t)$  とすると、 $x(t) = K + Ae^{pt}$  と仮に置く。
2. 回路の微分方程式をたてる。 ※キルヒホッフの第2法則 (電圧の法則)
3. 微分方程式を変換して、 $p$  を求める。

$$x(t) \rightarrow X \quad , \quad \frac{x(t)}{dt} \rightarrow pX \quad , \quad \int x(t)dt \rightarrow \frac{X}{p} \quad , \quad \text{定数} \rightarrow 0$$

4. 定常状態  $x(\infty)$  より  $K$  を求める。  $x(\infty) = K + Ae^{p\infty}$
5. 初期状態  $x(0)$  より  $A$  を求める。  $x(0) = K + Ae^{p0}$
6. 求めた  $p$  と  $K$  と  $A$  より、  $x(t) = K + Ae^{pt}$  が求まる。

過渡現象 (5) 《RL直列回路-1》



$$E = v_L(t) + v_R(t) \quad \dots \textcircled{1}$$

$$v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt} \quad \dots \textcircled{2}$$

$$v_R(t) = Ri(t) \quad \dots \textcircled{3}$$

1. 求める関数を  $i(t)$  とすると、 $i(t) = K + Ae^{pt}$  と仮に置く。
2. 回路の微分方程式をたてる。

$$\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3} \text{より、} E = L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t)$$

3. 微分方程式を変換して、 $p$ を求める。

$$0 = L \cdot pi + Ri \quad \therefore p = -\frac{R}{L}$$

4. 定常状態  $i(\infty)$  より  $K$  を求める。  $i(\infty) = \frac{E}{R} = K + Ae^{p\infty}$

$$\frac{E}{R} = K + Ae^{-\frac{R}{L} \cdot \infty} = K + 0 = K \quad \therefore K = \frac{E}{R}$$

5. 初期状態  $i(0)$  より  $A$  を求める。  $i(0) = 0 = K + Ae^{p \cdot 0}$

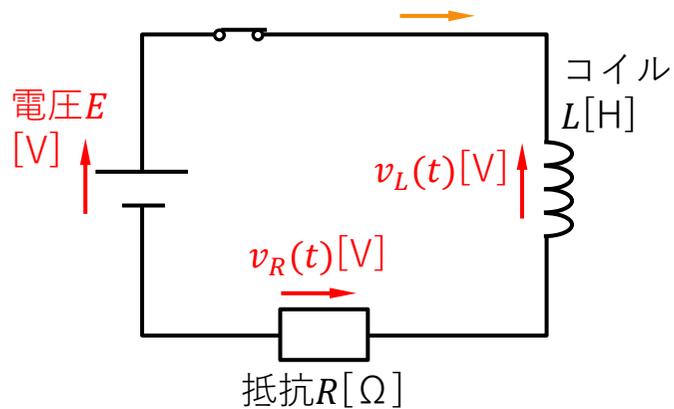
$$0 = \frac{E}{R} + Ae^{-\frac{R}{L} \cdot 0} = \frac{E}{R} + A \quad \therefore A = -\frac{E}{R}$$

6. 求めた  $p$  と  $K$  と  $A$  より、

$$i(t) = K + Ae^{pt} = \frac{E}{R} - \frac{E}{R} e^{-\frac{R}{L}t} \quad \therefore i(t) = \frac{E}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$$

過渡現象 (6) 《RL直列回路-2》

$t = 0$ でスイッチ入 電流 $i(t)$  [A]



$$E = v_L(t) + v_R(t) \quad \dots \textcircled{1}$$

$$v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt} \quad \dots \textcircled{2}$$

$$v_R(t) = Ri(t) \quad \dots \textcircled{3}$$

$i(t) = \frac{E}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$  から  $v_L(t)$ 、 $v_R(t)$  を求める。

$$\textcircled{2} \text{より、} v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt} = L \cdot -\frac{E}{R} \cdot -\frac{R}{L} e^{-\frac{R}{L}t} = E e^{-\frac{R}{L}t}$$

$$\therefore v_L(t) = E e^{-\frac{R}{L}t}$$

$$\textcircled{3} \text{より、} v_R(t) = Ri(t) = R \cdot \frac{E}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right) = E \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$$

$$\therefore v_R(t) = E \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$$

過渡現象 (7) 《RL直列回路-3》

$$i(t) = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{R}{L}t})$$

$$v_R(t) = E (1 - e^{-\frac{R}{L}t})$$

$$v_L(t) = E e^{-\frac{R}{L}t}$$

$t = \tau = \frac{L}{R}$  (時定数)のとき、

$$v_L(\tau) = E e^{-1} \doteq 0.368E$$

$$v_R(\tau) = E(1 - e^{-1}) \doteq 0.632E$$

(参考)ネイピア数  $e = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = 2.71828\dots$

$x(t) = e^{-\frac{1}{\tau}t}$  の $\tau$ [s]を時定数と呼ぶ。 ※63.2[%]の変化に要す時間  
RL直列回路の時定数は、 $e^{-\frac{R}{L}t}$  より、 $\tau = \frac{L}{R}$  [s]

時定数が長いほど定常状態に達するまでの時間が長くなる。

