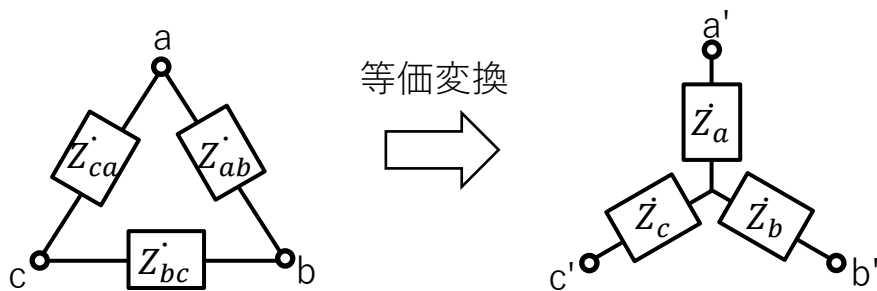


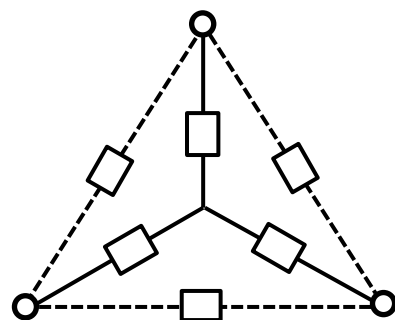
$\Delta \Rightarrow Y$ 変換



$$\dot{Z}_a = \frac{\dot{Z}_{ab}\dot{Z}_{ca}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}}$$

$$\dot{Z}_b = \frac{\dot{Z}_{bc}\dot{Z}_{ab}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}}$$

$$\dot{Z}_c = \frac{\dot{Z}_{ca}\dot{Z}_{bc}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}}$$



- 端子ab = a'b'間インピーダンス

$$\frac{\dot{Z}_{ab}(\dot{Z}_{ca} + \dot{Z}_{bc})}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} = \dot{Z}_a + \dot{Z}_b \quad \dots \textcircled{1}$$

- 端子bc = b'c'間インピーダンス

$$\frac{\dot{Z}_{bc}(\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{ca})}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} = \dot{Z}_b + \dot{Z}_c \quad \dots \textcircled{2}$$

- 端子ca = c'a'間インピーダンス

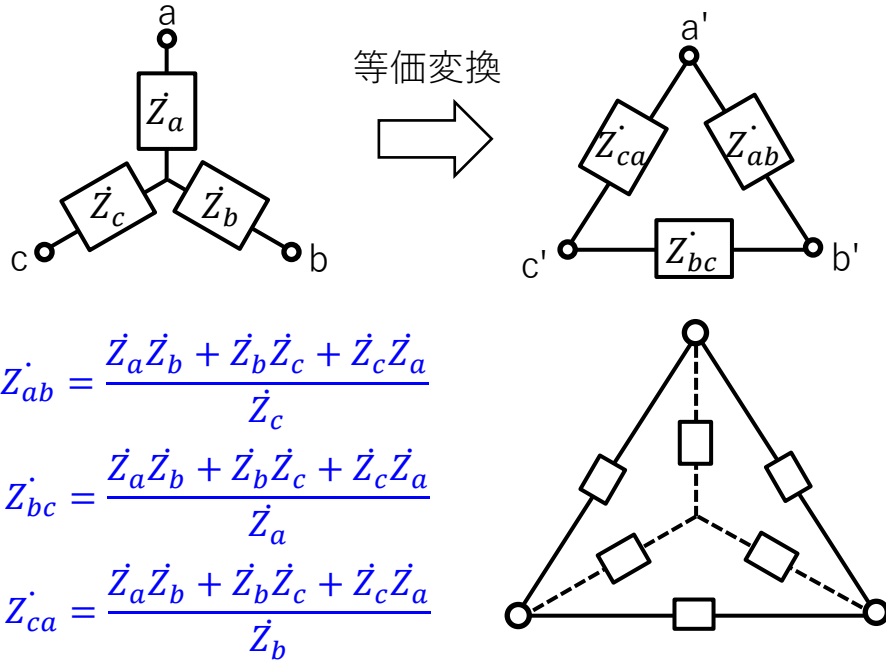
$$\frac{\dot{Z}_{ca}(\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc})}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} = \dot{Z}_c + \dot{Z}_a \quad \dots \textcircled{3}$$

- ① + ③ - ② より、

$$\frac{2\dot{Z}_{ab}\dot{Z}_{ca}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} = 2\dot{Z}_a \quad \therefore \dot{Z}_a = \frac{\dot{Z}_{ab}\dot{Z}_{ca}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}}$$

(\dot{Z}_b, \dot{Z}_c も同様)

Y ⇒ Δ 変換



$$Z_{ab} = \frac{Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a}{Z_c}$$

$$Z_{bc} = \frac{Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a}{Z_a}$$

$$Z_{ca} = \frac{Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a}{Z_b}$$

- 端子bc, b'c'間短絡し、端子ab = a'b'間アドミタンス

$$\frac{Y_a (Y_b + Y_c)}{Y_a + Y_b + Y_c} = Y_{ab} + Y_{ca} \quad \dots \textcircled{1}$$

- 端子ca, c'a'間短絡し、端子bc = b'c'間アドミタンス

$$\frac{Y_b (Y_a + Y_c)}{Y_a + Y_b + Y_c} = Y_{bc} + Y_{ab} \quad \dots \textcircled{2}$$

- 端子ab, a'b'間短絡し、端子ca = c'a'間アドミタンス

$$\frac{Y_c (Y_a + Y_b)}{Y_a + Y_b + Y_c} = Y_{ca} + Y_{bc} \quad \dots \textcircled{3}$$

- ① + ③ - ② より、

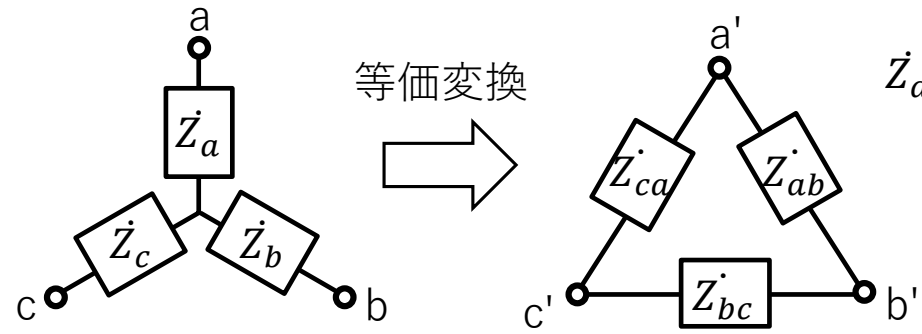
$$\frac{2Y_a Y_c}{Y_a + Y_b + Y_c} = 2Y_{ca} \quad \therefore Y_{ca} = \frac{Y_a Y_c}{Y_a + Y_b + Y_c}$$

- アドミタンス → インピーダンス

$$\frac{1}{Z_{ca}} = \frac{1}{\frac{1}{Z_a} + \frac{1}{Z_b} + \frac{1}{Z_c}} = \frac{Z_b}{Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a}$$

$$\therefore Z_{ca} = \frac{Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a}{Z_b} \quad (Z_{ab}, Z_{bc} \text{ も同様})$$

Y ⇒ Δ 変換 《導出の別解》



① × ② + ② × ③ + ③ × ① として $\dot{\Delta} = \dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}$ と置くと、

$$\begin{aligned} \dot{Z}_a \dot{Z}_b + \dot{Z}_b \dot{Z}_c + \dot{Z}_c \dot{Z}_a &= \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca}}{\dot{\Delta} \dot{\Delta}} + \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca}}{\dot{\Delta} \dot{\Delta}} + \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca} \dot{Z}_{ca}}{\dot{\Delta} \dot{\Delta}} \\ &= \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca} (\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca})}{\dot{\Delta} \dot{\Delta}} = \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca} \dot{\Delta}}{\dot{\Delta} \dot{\Delta}} \\ &= \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca}}{\dot{\Delta}} = \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ca}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} \quad \dots \textcircled{4} \end{aligned}$$

Δ ⇒ Y 変換の公式より

$$\dot{Z}_a = \frac{\dot{Z}_{ab} \dot{Z}_{ca}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} \quad \dots \textcircled{1}$$

$$\dot{Z}_b = \frac{\dot{Z}_{bc} \dot{Z}_{ab}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} \quad \dots \textcircled{2}$$

$$\dot{Z}_c = \frac{\dot{Z}_{ca} \dot{Z}_{bc}}{\dot{Z}_{ab} + \dot{Z}_{bc} + \dot{Z}_{ca}} \quad \dots \textcircled{3}$$

④に③を代入して、 $\dot{Z}_a \dot{Z}_b + \dot{Z}_b \dot{Z}_c + \dot{Z}_c \dot{Z}_a = \dot{Z}_{ab} \dot{Z}_c$

$$\dot{Z}_{ab} = \frac{\dot{Z}_a \dot{Z}_b + \dot{Z}_b \dot{Z}_c + \dot{Z}_c \dot{Z}_a}{\dot{Z}_c}$$

④に①を代入して、

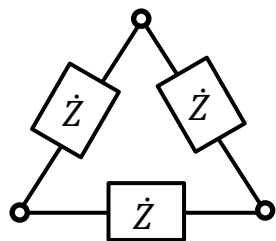
$$\dot{Z}_{bc} = \frac{\dot{Z}_a \dot{Z}_b + \dot{Z}_b \dot{Z}_c + \dot{Z}_c \dot{Z}_a}{\dot{Z}_a}$$

④に②を代入して、

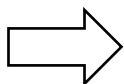
$$\dot{Z}_{ca} = \frac{\dot{Z}_a \dot{Z}_b + \dot{Z}_b \dot{Z}_c + \dot{Z}_c \dot{Z}_a}{\dot{Z}_b}$$

Δ ⇔ Y 変換

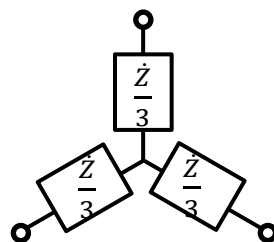
《三相平衡負荷》 ※各相のインピーダンスが全て等しいとき



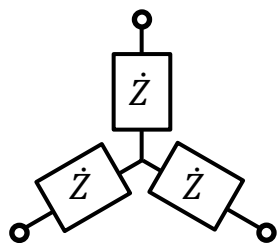
等価変換



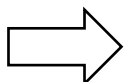
$$\frac{Z Z}{Z + Z + Z} = \frac{Z}{3}$$



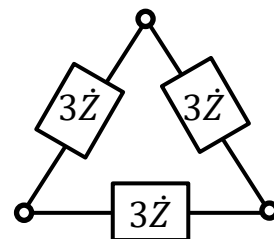
Δ ⇒ Y 変換： $\frac{1}{3}$ 倍になる



等価変換



$$\frac{Z Z + Z Z + Z Z}{Z} = 3Z$$



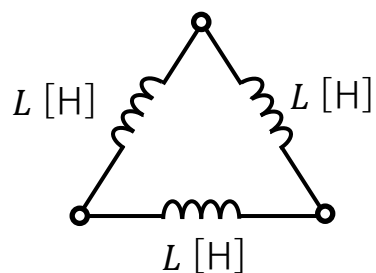
Y ⇒ Δ 変換：3倍になる

重要： Δ ⇔ Y 変換の公式は、 Z ：インピーダンス [Ω]（単位Ωであることがポイント）に対して成立する。
コイルのインダクタンス L [H] やコンデンサの静電容量 C [F] は、リアクタンス X [Ω] にしてから
Δ ⇔ Y 変換の公式に適用すること。

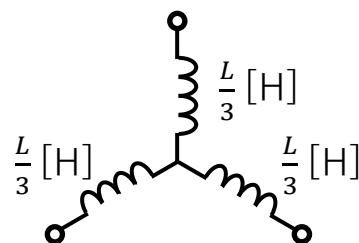
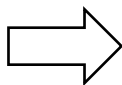
$\Delta \Leftrightarrow Y$ 変換

《コイルインダクタンス》

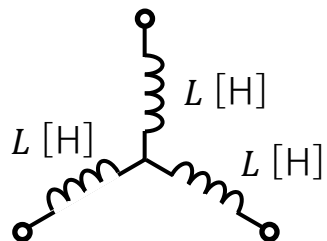
コイルのリアクタンス $X[\Omega]$ の大きさはインダクタンス $L[H]$ を用いて、 $X = \omega L$ で表す。
インダクタンス $L[H]$ がリアクタンス $X[\Omega]$ と比例関係なので、 $\Delta \Leftrightarrow Y$ 変換の関係がそのまま使える。



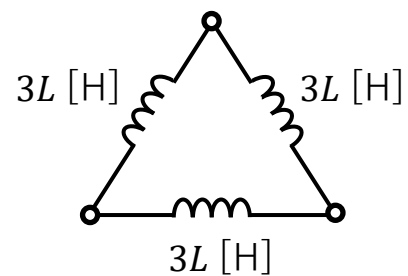
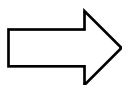
等価変換



$\Delta \Rightarrow Y$ 変換： $\frac{1}{3}$ 倍になる



等価変換

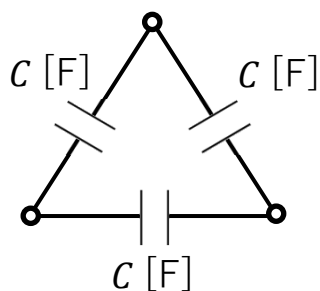


$Y \Rightarrow \Delta$ 変換：3倍になる

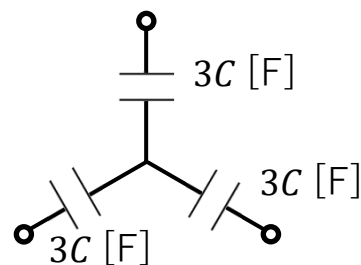
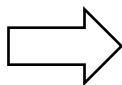
$\Delta \Leftrightarrow Y$ 変換

《コンデンサ静電容量》

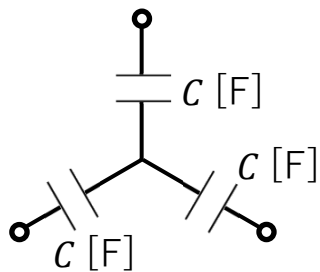
コンデンサのリアクタンス $X[\Omega]$ の大きさは静電容量 $C[F]$ を用いて、 $X = \frac{1}{\omega C}$ で表す。
静電容量 $C[F]$ がリアクタンス $X[\Omega]$ と反比例関係なので、 $\Delta \Leftrightarrow Y$ 変換の関係が逆になる。



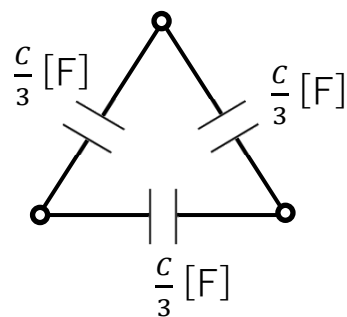
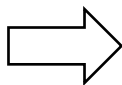
等価変換



$\Delta \Rightarrow Y$ 変換：3倍になる



等価変換



$Y \Rightarrow \Delta$ 変換： $\frac{1}{3}$ 倍になる