

交流電力 (4) - 電力 (フェーザ)

有効電力[W] :  $P = VI \cos \theta = RI^2$

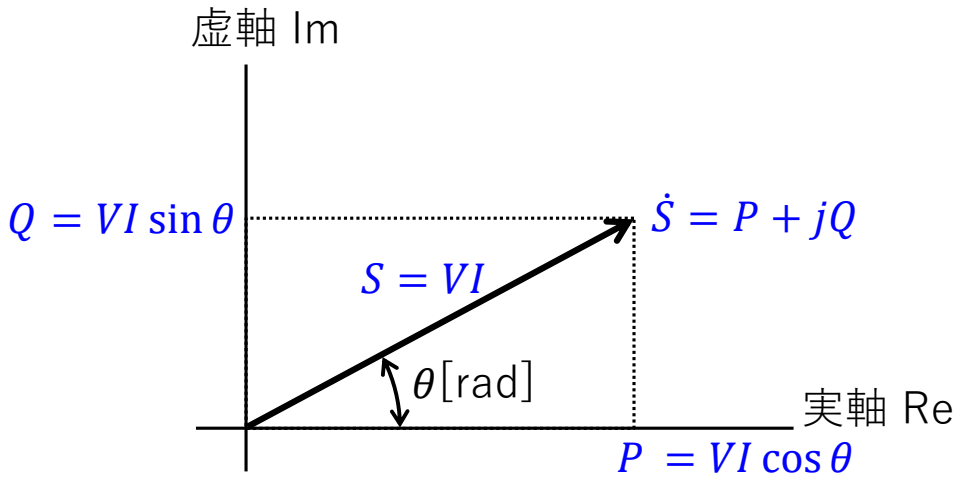
無効電力[var] :  $Q = VI \sin \theta = XI^2$

複素電力 :  $\dot{S} = P + jQ = VI(\cos \theta + j \sin \theta) = VIe^{j\theta}$

皮相電力[VA] :  $S = |\dot{S}| = \sqrt{P^2 + Q^2} = VI = ZI^2$

力率 :  $\cos \theta = \frac{P}{S} = \frac{P}{\sqrt{P^2 + Q^2}}$

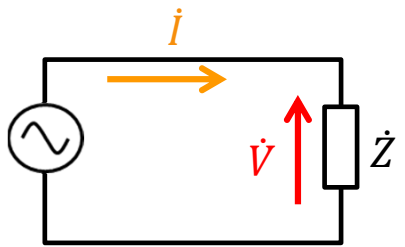
無効率 :  $\sin \theta = \frac{Q}{S} = \frac{Q}{\sqrt{P^2 + Q^2}}$



$P = S \cos \theta$  [W]       $Q = S \sin \theta$  [var]

$\theta = \tan^{-1} \frac{Q}{P}$  [rad]

$\dot{Z}$  : インピーダンス     $\dot{Z} = R + jX$      $|\dot{Z}| = Z = \sqrt{R^2 + X^2}$  [Ω]       $R$  : 抵抗[Ω]     $X$  : リアクタンス[Ω]



複素電力 :  $\dot{S} = \dot{V}\bar{i} = \bar{V}i = P + jQ$

オイラーの公式  $e^{j\theta} = \cos \theta + j \sin \theta$

※複素電力を、複素数で計算する場合、電流又は電圧フェーザを共役複素数とする

交流電力 (5) - 電力 (フェーザ) 計算例

$P = RI^2 = 0.48 \times 10^2 = 48[W]$

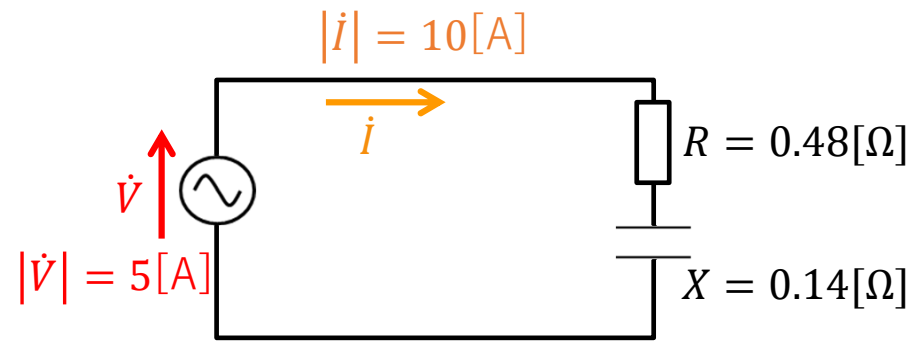
$Q = XI^2 = 0.14 \times 10^2 = 14[var]$  ※進み無効電力

■  $\dot{S} = \dot{V}i = (4 + j3)(6 + j8)$   
 $= 24 + j32 + j18 - 24 = 0 + j50$   
 ※ $\dot{S} = \dot{V}i$  : 誤り

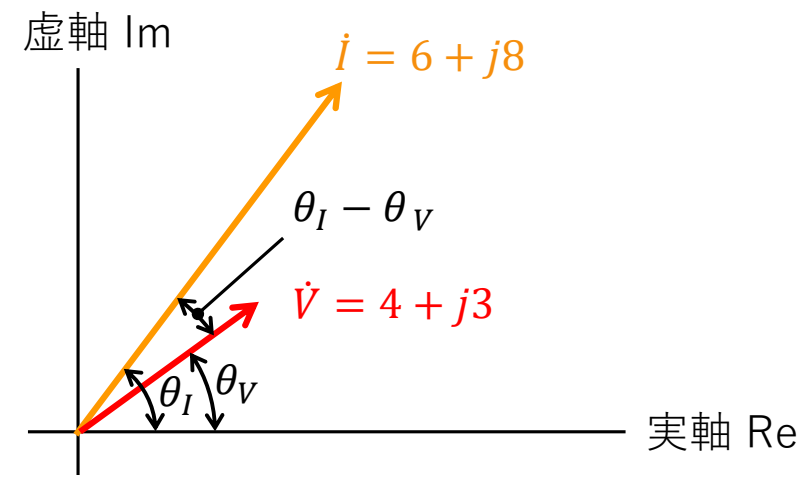
■  $\dot{S} = \dot{V}\bar{i} = (4 + j3)(6 - j8)$   
 $= 24 - j32 + j18 + 24 = 48 - j14$   
 ※ $\dot{S} = \dot{V}\bar{i}$  : 正しい (遅れ無効電力が正、進み無効電力が負)  
 最もよく使われる

■  $\dot{S} = \bar{V}i = (4 - j3)(6 + j8)$   
 $= 24 + j32 - j18 + 24 = 48 + j14$   
 ※ $\dot{S} = \bar{V}i$  : 正しい (遅れ無効電力が負、進み無効電力が正)

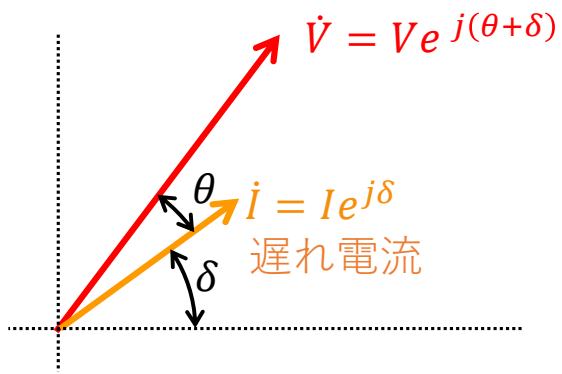
$\dot{V} = 4 + j3 = 5\angle\theta_V$        $i = 6 + j8 = 10\angle\theta_I$



$\dot{Z} = 0.48 - j0.14$   
 $|\dot{Z}| = 0.5[\Omega]$



交流電力 (5) : 付録  $\dot{V}\bar{I}$ 、 $\bar{V}i$  で変わる無効電力の正負符号



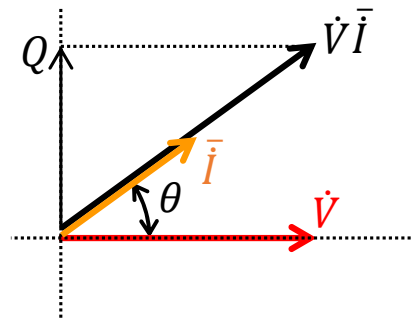
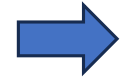
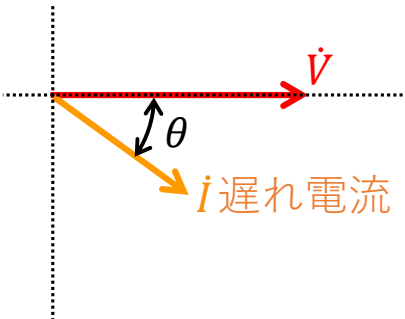
- 有効電力[W] :  $P = VI \cos \theta$
- 無効電力[var] :  $Q = VI \sin \theta$
- 複素電力 :  $\dot{S} = P + jQ = VI(\cos \theta + j \sin \theta) = VIe^{j\theta}$

左図において  $\dot{S} = \dot{V}i$  では、 $\dot{V}i = Ve^{j(\theta+\delta)} \cdot Ie^{j\delta} = VIe^{j(\theta+2\delta)}$  になってしまう。  
 $\dot{V}$  と  $i$  の位相差は  $\theta$  なので、 $\dot{V}$  にも  $i$  にもかかる  $\delta$  は消えて欲しい。  
 このため、 $\dot{V}$ 、 $i$  いずれかを共役複素数とすることを考える。

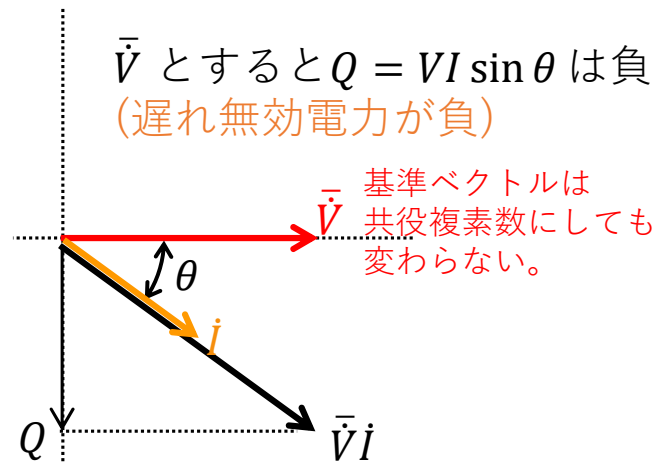
$\dot{S} = \dot{V}\bar{I}$  とすれば、 $\dot{V}\bar{I} = Ve^{j(\theta+\delta)} \cdot Ie^{-j\delta} = VIe^{j\theta} = VI(\cos \theta + j \sin \theta)$  ※遅れ無効電力が正となる。  
 $\dot{S} = \bar{V}i$  とすれば、 $\bar{V}i = Ve^{j(-\theta-\delta)} \cdot Ie^{j\delta} = VIe^{-j\theta} = VI(\cos \theta - j \sin \theta)$  ※遅れ無効電力が負となる。

■  $\dot{V}\bar{I}$ 、 $\bar{V}i$  で変わる無効電力の正負符号の直観的な判断方法

$\dot{V}$  を基準ベクトルにとり  
遅れ電流  $i$  にして



$\bar{I}$  とすると  $Q = VI \sin \theta$  は正  
(遅れ無効電力が正)



$\bar{V}$  とすると  $Q = VI \sin \theta$  は負  
(遅れ無効電力が負)

基準ベクトルは  
共役複素数にしても  
変わらない。