

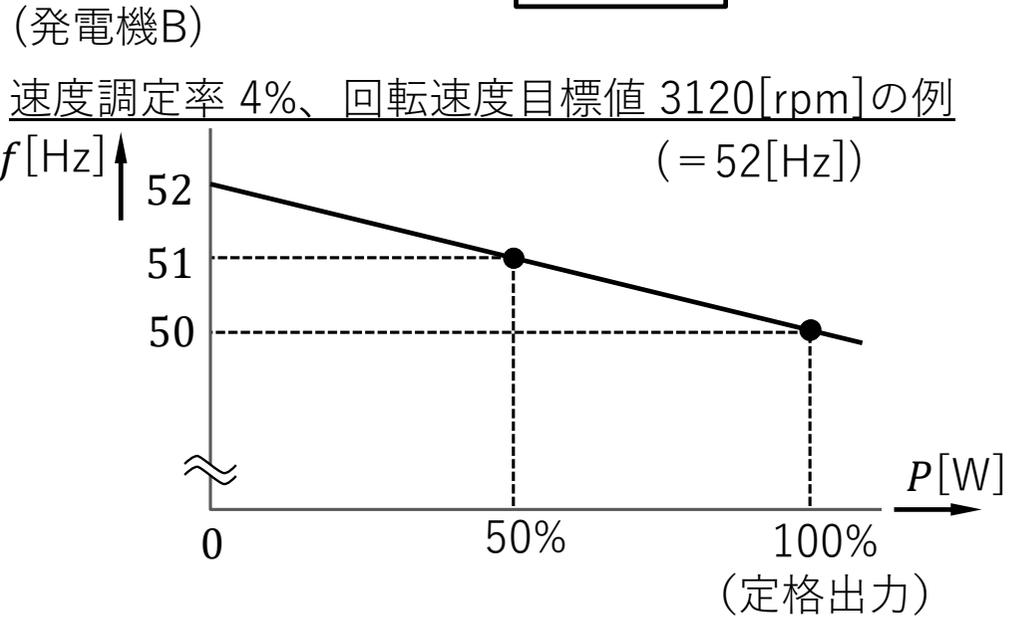
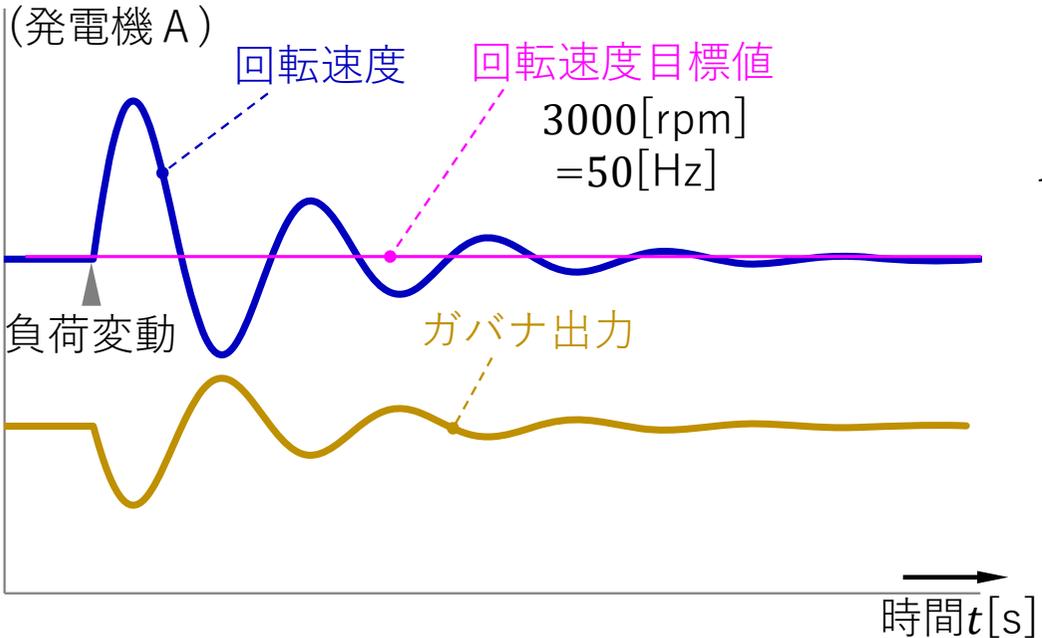
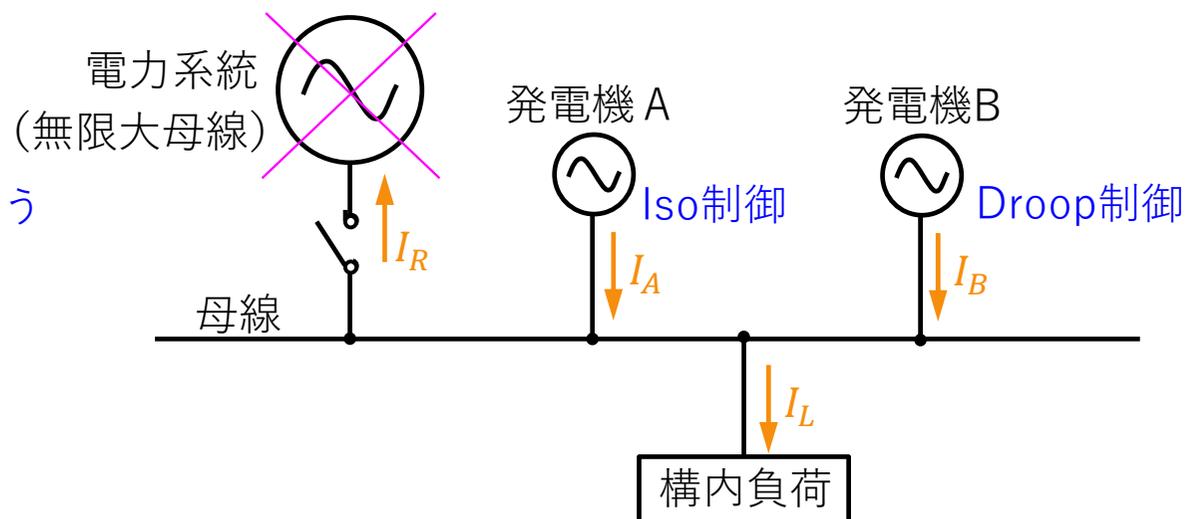
同期機 (26) - 1 《原動機制御》

アイソクロナス制御 (Isochronous)

回転速度が常に目標値となるようにPID制御を行う

定格周波数 50[Hz]、発電機が2極機するとき

$$\text{回転数[rpm]} : N = \frac{120f}{p} = \frac{120 \times 50}{2} = 3000$$



同期機 (26) - 2 《原動機制御》

