

# 対称座標法 (1)

《ベクトルオペレータ》

$$a^3 = e^{j0} = \cos 0 + j \sin 0 = 1 + j0 = 1$$

$$a = e^{j\frac{2\pi}{3}} = \cos \frac{2\pi}{3} + j \sin \frac{2\pi}{3} = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$$

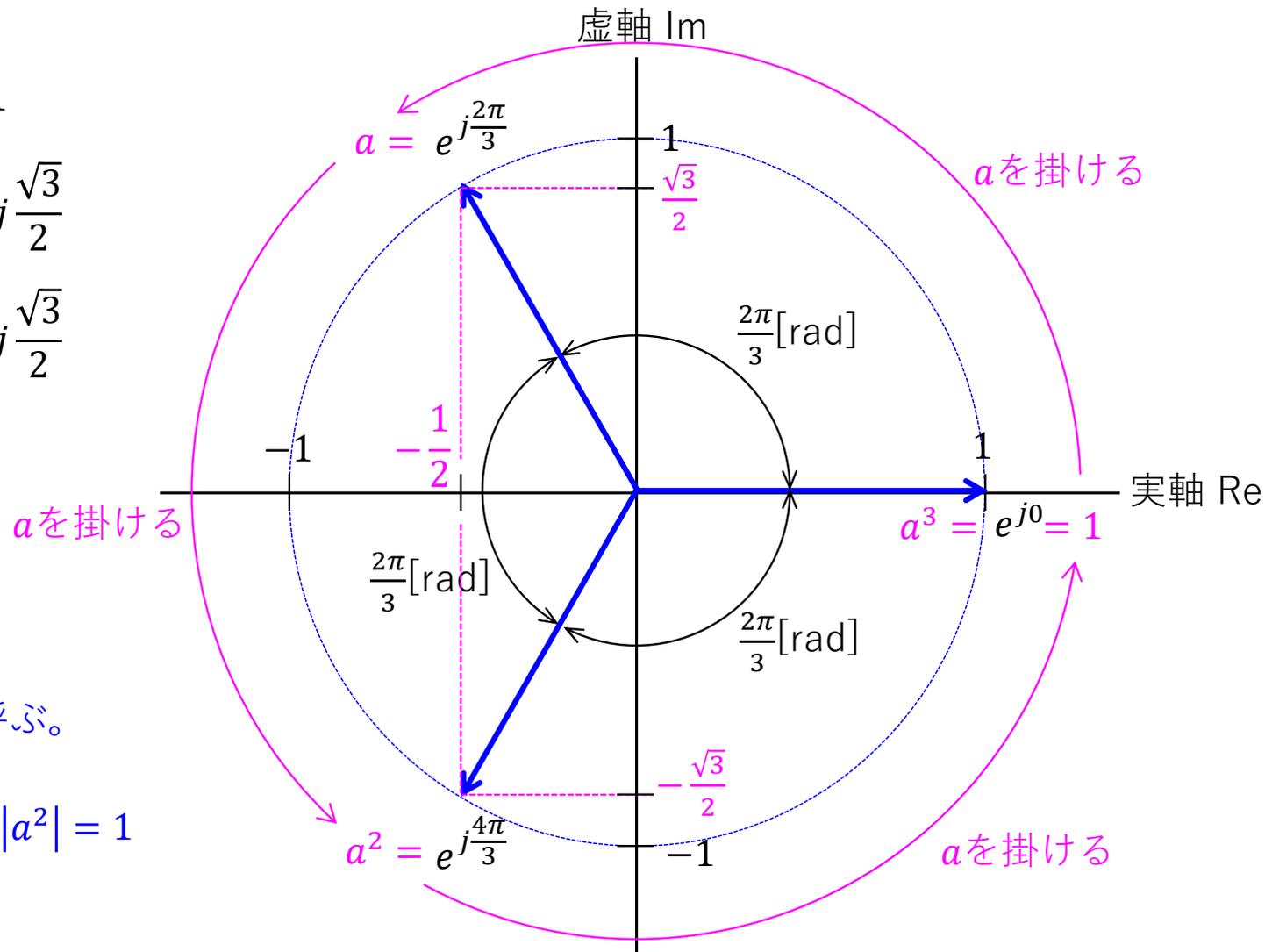
$$a^2 = e^{j\frac{4\pi}{3}} = \cos \frac{4\pi}{3} + j \sin \frac{4\pi}{3} = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$x^3 = 1 \quad (x - 1)(x^2 + x + 1) = 0$$

$$x = 1, \frac{-1 \pm j\sqrt{3}}{2} = 1, a, a^2$$

$a = e^{j\frac{2\pi}{3}}$  をベクトルオペレータと呼ぶ。

$$a^3 = 1 \quad 1 + a + a^2 = 0 \quad |a| = |a^2| = 1$$



# 対称座標法 (1) 《ベクトルオペレータ》

$$\dot{E} = E e^{j\theta} = E(\cos \theta + j \sin \theta)$$

オイラーの公式  $e^{j\theta} = \cos \theta + j \sin \theta$

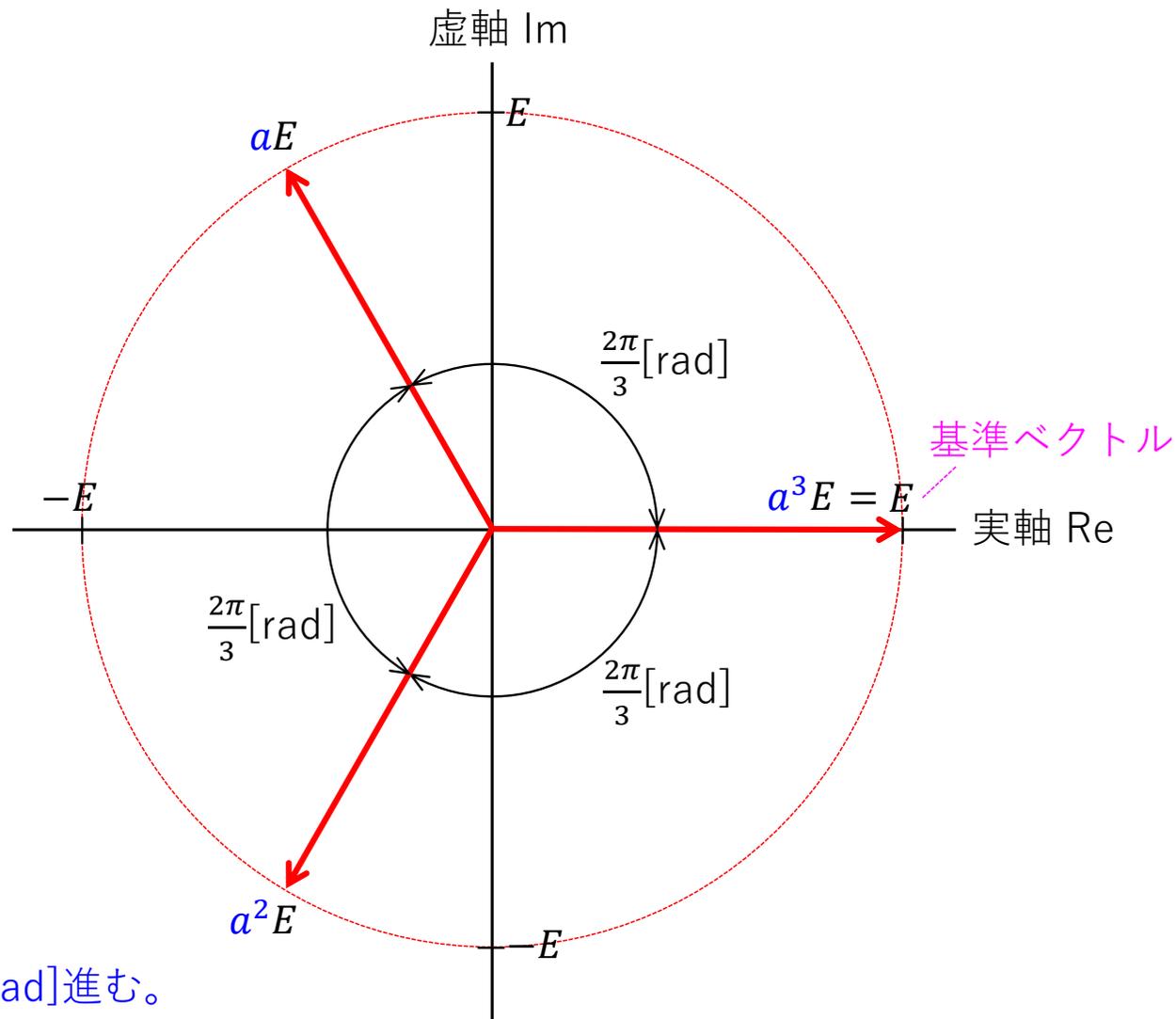
基準ベクトル (位相ゼロ)

$$\dot{E} = E e^{j0} = E(\underbrace{\cos 0}_1 + j \underbrace{\sin 0}_0) = E$$

ベクトルオペレータ  $a = e^{j\frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$

$$\left\{ \begin{array}{l} a^3 E = E \quad \dots \text{基準ベクトル} \\ a E = E e^{j\frac{2\pi}{3}} \\ a^2 E = E e^{j\frac{4\pi}{3}} \end{array} \right.$$

フェーザに  $a$  を掛けると同じ大きさで位相が  $\frac{2\pi}{3}$  [rad] 進む。



# 対称座標法 (1)

《零相・正相・逆相》

定義式

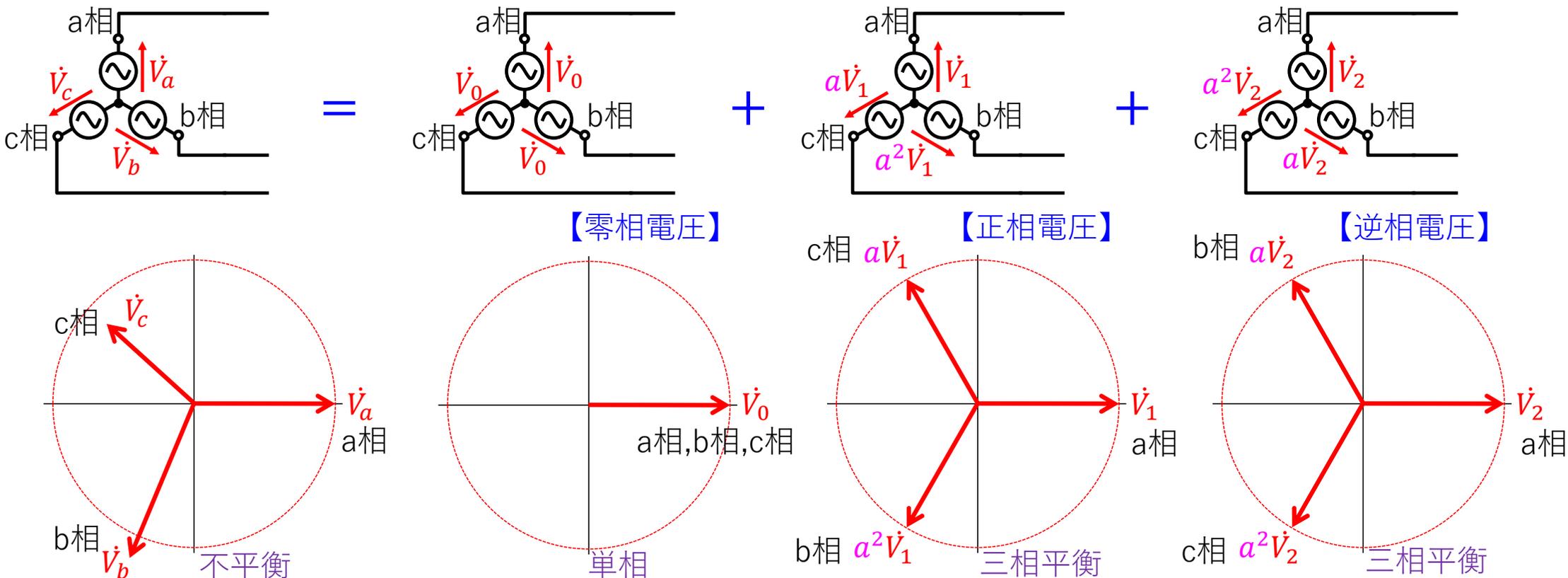
$$\dot{V}_a = \dot{V}_0 + \dot{V}_1 + \dot{V}_2$$

$$\dot{V}_b = \dot{V}_0 + a^2\dot{V}_1 + a\dot{V}_2$$

$$\dot{V}_c = \dot{V}_0 + a\dot{V}_1 + a^2\dot{V}_2$$

三相交流を零相・正相・逆相成分に分解

- ・ 零相分：三相とも同位相となる成分 :  $\dot{V}_0$
- ・ 正相分：回路の相順と同じ相順となる成分 :  $\dot{V}_1$
- ・ 逆相分：回路の相順と逆の相順となる成分 :  $\dot{V}_2$



対称座標法 (1)

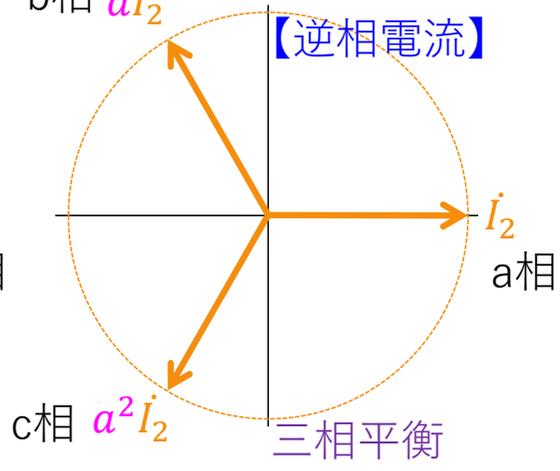
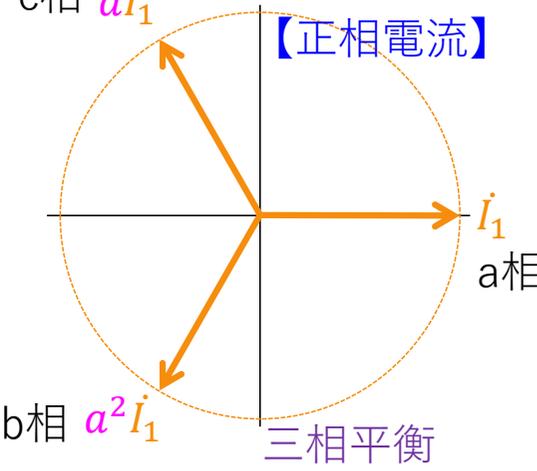
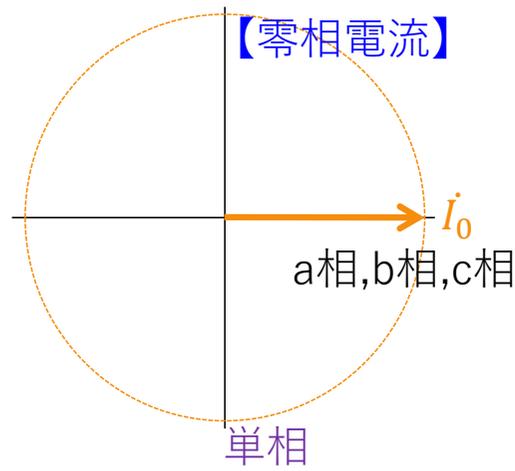
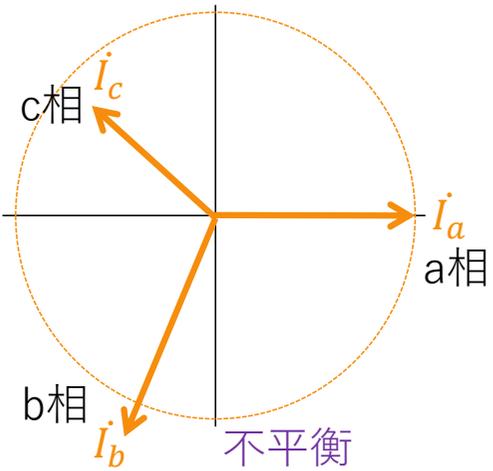
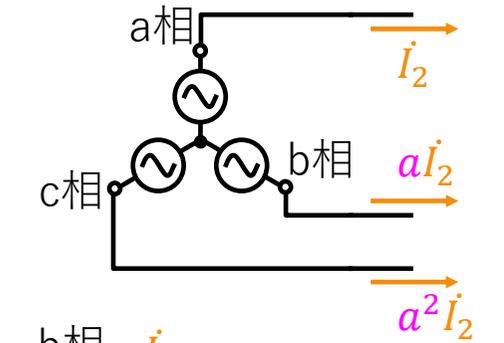
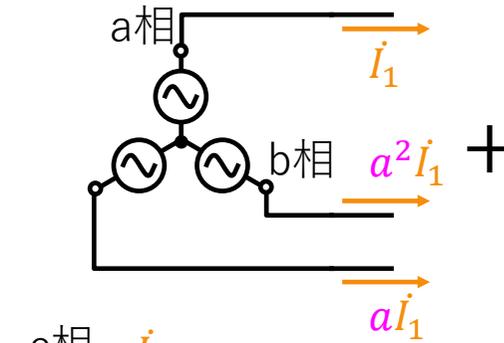
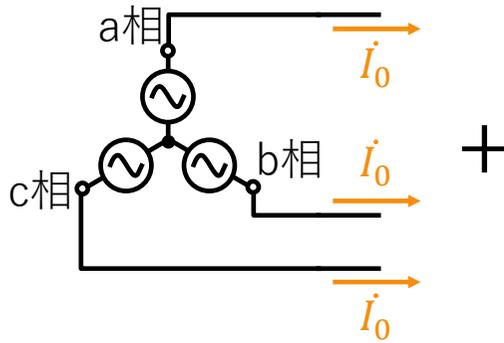
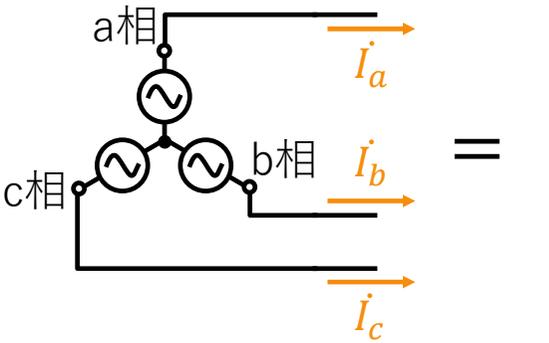
《零相・正相・逆相》

定義式

$$\begin{aligned}
 I_a &= I_0 + I_1 + I_2 \\
 I_b &= I_0 + a^2 I_1 + a I_2 \\
 I_c &= I_0 + a I_1 + a^2 I_2
 \end{aligned}$$

三相交流を零相・正相・逆相成分に分解

- ・ 零相分：三相とも同位相となる成分 :  $V_0$   $I_0$
- ・ 正相分：回路の相順と同じ相順となる成分 :  $V_1$   $I_1$
- ・ 逆相分：回路の相順と逆の相順となる成分 :  $V_2$   $I_2$



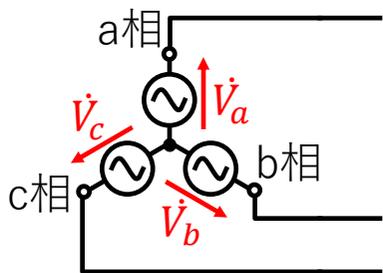
# 対称座標法 (1)

## 《対称分の導出》

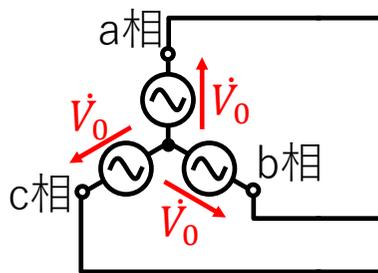
【零相電圧】

【正相電圧】

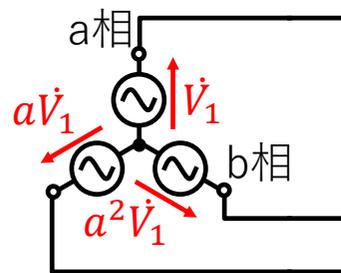
【逆相電圧】



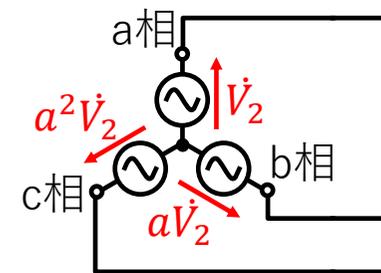
=



+



+



$$\dot{V}_a = \dot{V}_0 + \dot{V}_1 + \dot{V}_2 \quad \dots \textcircled{1}$$

$$\dot{V}_b = \dot{V}_0 + a^2\dot{V}_1 + a\dot{V}_2 \quad \dots \textcircled{2}$$

$$\dot{V}_c = \dot{V}_0 + a\dot{V}_1 + a^2\dot{V}_2 \quad \dots \textcircled{3}$$

### 対称分電圧の式

$$\dot{V}_0 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + \dot{V}_b + \dot{V}_c) \quad \therefore \textcircled{1} + \textcircled{2} + \textcircled{3}$$

$$\dot{V}_1 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + a\dot{V}_b + a^2\dot{V}_c) \quad \therefore \textcircled{1} + a \times \textcircled{2} + a^2 \times \textcircled{3}$$

$$\dot{V}_2 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + a^2\dot{V}_b + a\dot{V}_c) \quad \therefore \textcircled{1} + a^2 \times \textcircled{2} + a \times \textcircled{3}$$

$\dot{V}_1$ の導出 ① +  $a \times$  ② +  $a^2 \times$  ③とすると、

$$a^3 = 1$$

$$1 + a + a^2 = 0$$

$$\text{右辺} = \dot{V}_a + a\dot{V}_b + a^2\dot{V}_c$$

$$\begin{aligned} \text{左辺} &= \dot{V}_0 + \dot{V}_1 + \dot{V}_2 + a(\dot{V}_0 + a^2\dot{V}_1 + a\dot{V}_2) + a^2(\dot{V}_0 + a\dot{V}_1 + a^2\dot{V}_2) \\ &= \dot{V}_0 + \dot{V}_1 + \dot{V}_2 + a\dot{V}_0 + a^3\dot{V}_1 + a^2\dot{V}_2 + a^2\dot{V}_0 + a^3\dot{V}_1 + a^3 \cdot a\dot{V}_2 \\ &= \dot{V}_0(1 + a + a^2) + \dot{V}_1(1 + 1 + 1) + \dot{V}_2(1 + 1 \cdot a + a^2) \\ &= 3\dot{V}_1 \end{aligned}$$

$$\text{右辺} = \text{左辺より、} \quad \dot{V}_1 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + a\dot{V}_b + a^2\dot{V}_c)$$

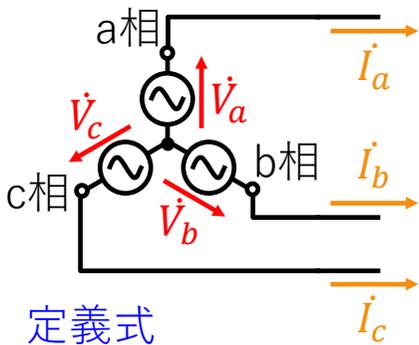
対称座標法 (1)

《対称分電圧・電流》

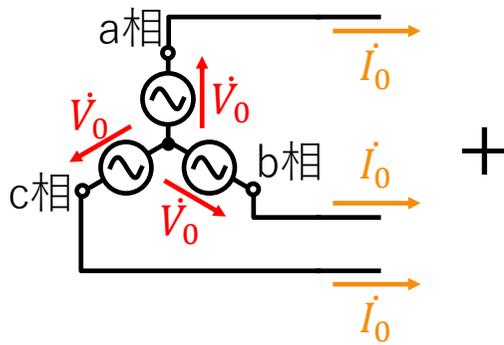
【零相電圧】

【正相電圧】

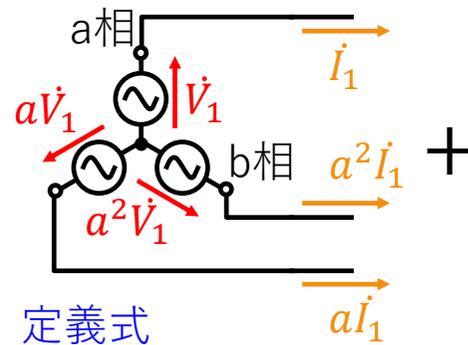
【逆相電圧】



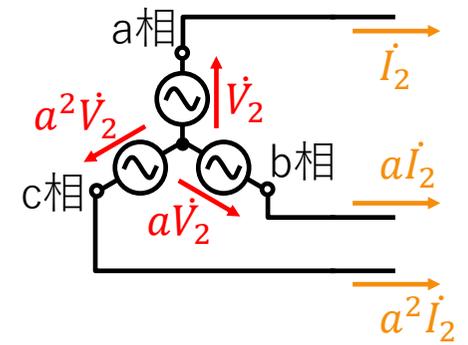
=



+



+



定義式

定義式

$$\begin{cases} \dot{V}_a = \dot{V}_0 + \dot{V}_1 + \dot{V}_2 \\ \dot{V}_b = \dot{V}_0 + a^2\dot{V}_1 + a\dot{V}_2 \\ \dot{V}_c = \dot{V}_0 + a\dot{V}_1 + a^2\dot{V}_2 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_a \\ \dot{V}_b \\ \dot{V}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{V}_0 \\ \dot{V}_1 \\ \dot{V}_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} i_a = i_0 + i_1 + i_2 \\ i_b = i_0 + a^2i_1 + ai_2 \\ i_c = i_0 + ai_1 + a^2i_2 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} i_a \\ i_b \\ i_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_0 \\ i_1 \\ i_2 \end{bmatrix}$$

対称分電圧の式

対称分電流の式

$$\begin{cases} \dot{V}_0 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + \dot{V}_b + \dot{V}_c) \\ \dot{V}_1 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + a\dot{V}_b + a^2\dot{V}_c) \\ \dot{V}_2 = \frac{1}{3}(\dot{V}_a + a^2\dot{V}_b + a\dot{V}_c) \end{cases}$$

対称分変換 ↓ ↑ 逆変換

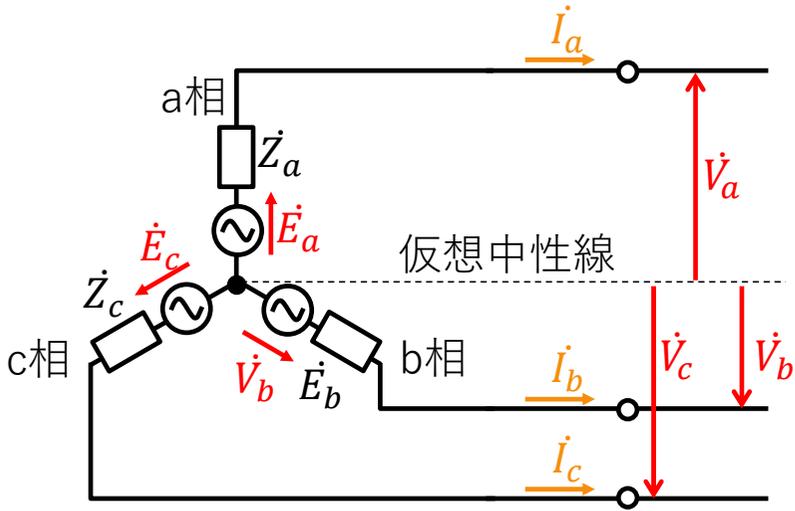
$$\begin{bmatrix} \dot{V}_0 \\ \dot{V}_1 \\ \dot{V}_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{V}_a \\ \dot{V}_b \\ \dot{V}_c \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} i_0 = \frac{1}{3}(i_a + i_b + i_c) \\ i_1 = \frac{1}{3}(i_a + ai_b + a^2i_c) \\ i_2 = \frac{1}{3}(i_a + a^2i_b + ai_c) \end{cases}$$

対称分変換 ↓ ↑ 逆変換

$$\begin{bmatrix} i_0 \\ i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_a \\ i_b \\ i_c \end{bmatrix}$$

対称座標法 (1) 《零相・正相・逆相インピーダンス》



- 三相交流を零相・正相・逆相成分に分解
- ・ 零相分：三相とも同位相となる成分  $: \dot{V}_0 \quad \dot{I}_0 \quad \dot{Z}_0$
  - ・ 正相分：回路の相順と同じ相順となる成分  $: \dot{V}_1 \quad \dot{I}_1 \quad \dot{Z}_1$
  - ・ 逆相分：回路の相順と逆の相順となる成分  $: \dot{V}_2 \quad \dot{I}_2 \quad \dot{Z}_2$

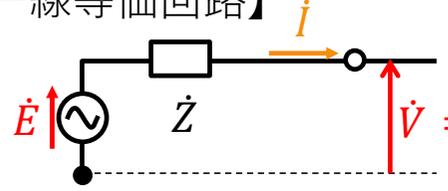
零相、正相、逆相成分

起電力： $\dot{E}_0, \dot{E}_1, \dot{E}_2$   
 端子電圧(相電圧)： $\dot{V}_0, \dot{V}_1, \dot{V}_2$   
 インピーダンス： $\dot{Z}_0, \dot{Z}_1, \dot{Z}_2$   
 線電流： $\dot{I}_0, \dot{I}_1, \dot{I}_2$

$\dot{Z}_0$  : 零相インピーダンス  
 $\dot{Z}_1$  : 正相インピーダンス  
 $\dot{Z}_2$  : 逆相インピーダンス

起電力： $\dot{E}_a, \dot{E}_b, \dot{E}_c$   
 端子電圧(相電圧)： $\dot{V}_a, \dot{V}_b, \dot{V}_c$   
 インピーダンス： $\dot{Z}_a, \dot{Z}_b, \dot{Z}_c$   
 線電流： $\dot{I}_a, \dot{I}_b, \dot{I}_c$

【一線等価回路】



$$\begin{cases} \dot{V}_0 = \dot{E}_0 - \dot{Z}_0 \dot{I}_0 \\ \dot{V}_1 = \dot{E}_1 - \dot{Z}_1 \dot{I}_1 \\ \dot{V}_2 = \dot{E}_2 - \dot{Z}_2 \dot{I}_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \dot{Z}_a = \dot{Z}_0 + \dot{Z}_1 + \dot{Z}_2 \\ \dot{Z}_b = \dot{Z}_0 + a^2 \dot{Z}_1 + a \dot{Z}_2 \\ \dot{Z}_c = \dot{Z}_0 + a \dot{Z}_1 + a^2 \dot{Z}_2 \end{cases}$$

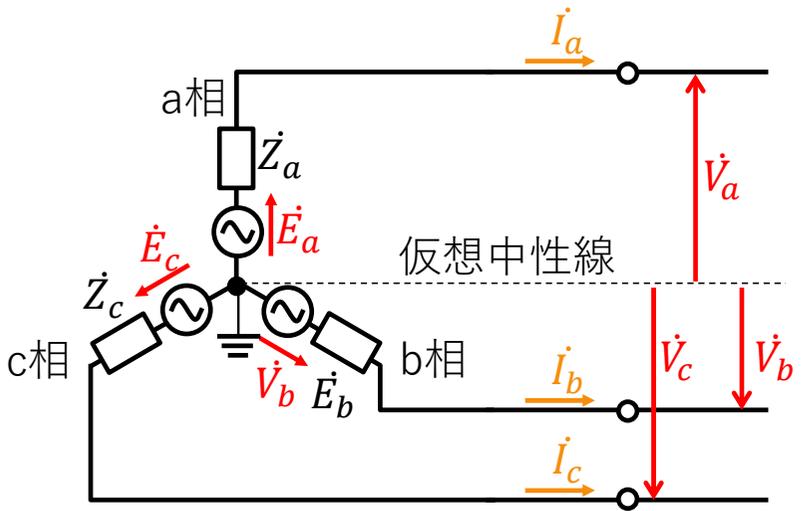
$$\begin{bmatrix} \dot{Z}_a \\ \dot{Z}_b \\ \dot{Z}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{Z}_0 \\ \dot{Z}_1 \\ \dot{Z}_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} \dot{Z}_0 = \frac{1}{3} (\dot{Z}_a + \dot{Z}_b + \dot{Z}_c) \\ \dot{Z}_1 = \frac{1}{3} (\dot{Z}_a + a \dot{Z}_b + a^2 \dot{Z}_c) \\ \dot{Z}_2 = \frac{1}{3} (\dot{Z}_a + a^2 \dot{Z}_b + a \dot{Z}_c) \end{cases}$$

対称分変換  $\Downarrow$   $\Uparrow$  逆変換

$$\begin{bmatrix} \dot{Z}_0 \\ \dot{Z}_1 \\ \dot{Z}_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{Z}_a \\ \dot{Z}_b \\ \dot{Z}_c \end{bmatrix}$$

対称座標法 (1) 《三相同期発電機の基本式》



内部起電力： $\dot{E}_a, \dot{E}_b, \dot{E}_c$   
 端子電圧(相電圧)： $\dot{V}_a, \dot{V}_b, \dot{V}_c$   
 内部インピーダンス： $\dot{Z}_a, \dot{Z}_b, \dot{Z}_c$   
 線電流： $\dot{I}_a, \dot{I}_b, \dot{I}_c$

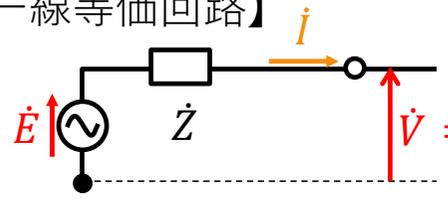
零相、正相、逆相成分  
 内部起電力： $\dot{E}_0, \dot{E}_1, \dot{E}_2$   
 端子電圧(相電圧)： $\dot{V}_0, \dot{V}_1, \dot{V}_2$   
 内部インピーダンス： $\dot{Z}_0, \dot{Z}_1, \dot{Z}_2$   
 線電流： $\dot{I}_0, \dot{I}_1, \dot{I}_2$

$\left\{ \begin{array}{l} \dot{Z}_0 : \text{零相インピーダンス} \\ \dot{Z}_1 : \text{正相インピーダンス} \\ \dot{Z}_2 : \text{逆相インピーダンス} \end{array} \right.$

三相同期発電機の起電力は平衡しているので、 $\dot{E}_b = a^2 \dot{E}_a, \dot{E}_c = a \dot{E}_a$

$$\begin{aligned} \dot{E}_0 &= \frac{1}{3}(\dot{E}_a + \dot{E}_b + \dot{E}_c) = \frac{1}{3}\dot{E}_a(1 + a^2 + a) = 0 \\ \dot{E}_1 &= \frac{1}{3}(\dot{E}_a + a\dot{E}_b + a^2\dot{E}_c) = \frac{1}{3}\dot{E}_a(1 + a^3 + a^3) = \dot{E}_a \\ \dot{E}_2 &= \frac{1}{3}(\dot{E}_a + a^2\dot{E}_b + a\dot{E}_c) = \frac{1}{3}\dot{E}_a(1 + a \cdot a^3 + a^2) = 0 \end{aligned}$$

【一線等価回路】



$$\begin{cases} \dot{V}_0 = \dot{E}_0 - \dot{Z}_0 \dot{I}_0 = 0 - \dot{Z}_0 \dot{I}_0 = -\dot{Z}_0 \dot{I}_0 \\ \dot{V}_1 = \dot{E}_1 - \dot{Z}_1 \dot{I}_1 = \dot{E}_a - \dot{Z}_1 \dot{I}_1 \\ \dot{V}_2 = \dot{E}_2 - \dot{Z}_2 \dot{I}_2 = 0 - \dot{Z}_2 \dot{I}_2 = -\dot{Z}_2 \dot{I}_2 \end{cases}$$

対称座標法における 発電機の基本式

$$\begin{cases} \dot{V}_0 = -\dot{Z}_0 \dot{I}_0 \\ \dot{V}_1 = \dot{E}_a - \dot{Z}_1 \dot{I}_1 \\ \dot{V}_2 = -\dot{Z}_2 \dot{I}_2 \end{cases}$$